

BAB V

PENUTUP

5.1. Kesimpulan

Dari 3 skenario penelitian yang sudah penulis lakukan, dapat ditarik kesimpulan nilai akurasi pelatihan optimal dapat diperoleh dari 75 data pelatihan dengan nilai parameter *dec alfa* 0,1 dan nilai parameter *alfa* 0,01 dengan nilai akurasi 81,3%.

5.2. Saran

Penulis sadar bahwa masih banyak kekurangan yang terdapat pembuatan sistem klasifikasi ini. Untuk itu sangat diperlukan adanya pengembangan terhadap aplikasi ini, saran-saran yang dapat penulis berikan adalah:

1. Perlunya diciptakan suatu sistem kompleks dan terintegrasi dalam mengatur lalu lintas guna mengikuti kondisi *real time* jalan raya.
2. Akuisi data citra jalan raya atau proses *scanning* harus dilakukan kurun waktu yang kontinu.
3. Pengambilan citra harusnya mencakup semua ruas jalan raya, apabila akan digunakan untuk mengatur lampu lalu lintas.
4. Akuisi data sebaiknya hanya menggunakan satu kamera di setiap ruas, dan dipasang tepat diatas lampu lalu lintas atau tepat diatas batas pemberhentian antrian.